

# Álgebra Linear e Geometria Analítica

Teste de auto-avaliação Abril de 2006

**Exercício 1** ... Considere o espaço vectorial  $\mathbb{R}_3[t]$  das funções polinomiais  $p = p(t)$ , de grau  $\leq 3$ , de coeficientes reais, munido do produto interno:

$$\langle p|q \rangle = \int_{-1}^{+1} p(t)q(t) dt$$

a.) Mostre que:

$$S = \{p \in \mathbb{R}_3[t] : p(t) = p(-t)\}$$

é um subespaço vectorial. Calcule  $\dim S$  e determine uma base ortonormada para  $S$ .

b.) Calcule o polinómio de  $S$  que está mais próximo de  $t^3 - 1$ .

c.) Calcule o ortogonal de  $S$  em  $\mathbb{R}_3[t]$ .

d.) Mostre que a aplicação:

$$\begin{aligned} \mathbf{T} : \quad \mathbb{R}_3[t] &\longrightarrow \mathbb{R}_3[t] \\ p = p(t) &\longmapsto \mathbf{T}[p](t) = p'' - 2tp' \end{aligned}$$

é linear e calcule o seu núcleo e imagem.

**Exercício 2** ... Calcular a solução dos mínimos quadrados do sistema  $A\mathbf{x} = \mathbf{b}$ , onde  $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 2 & -1 \\ 3 & 5 \end{pmatrix}$

$$\text{e } \mathbf{b} = \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 7 \end{pmatrix}.$$

**Exercício 3** ... Considere o espaço vectorial  $\mathbb{R}^3$ , munido do produto interno Euclídeo usual.

a.) Calcule a fórmula, em coordenadas relativas à base canónica de  $\mathbb{R}^3$ , para a simetria (ou reflexão) ortogonal  $\mathbf{S}$ , relativa ao plano  $\pi = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : 3x - y - 5z = 0\}$ . Calcule os valores próprios de  $\mathbf{S}$  e indique uma base que diagonalize  $\mathbf{S}$ .

b.) Calcule o simétrico do vector  $\mathbf{v} = (-2, 3, 0)$  relativo ao plano  $\pi$ .

c.) Calcule o núcleo e a imagem de  $\mathbf{S}$ .

d.) Calcule a distância entre o ponto  $A = (-2, -1, 4)$  e o plano  $\pi$ .

**Exercício 4** ... Considere a aplicação seguinte:

$$\begin{aligned} F : \quad \mathbb{R}^3 &\longrightarrow \mathbb{R}^3 \\ (x, y, z) &\longmapsto (x, y + 2z, 2y + z) \end{aligned}$$

a.) Calcule os valores próprios de  $F$ .

b.) Calcule os subespaços próprios associados a cada um dos valores próprios de  $F$ , calculados na alínea anterior, e determine uma base para cada um desses subespaços.

c.) Considere a seguinte forma quadrática em  $\mathbb{R}^3$ :

$$q(x, y, z) = x^2 + y^2 + z^2 + 4yz$$

e calcule a matriz simétrica que a representa, relativamente à base canónica de  $\mathbb{R}^3$ .

d.) Calcule uma base ortonormada  $\mathcal{B}$  de  $\mathbb{R}^3$ , relativamente à qual a forma quadrática  $q$ , definida na alínea anterior, tenha a forma diagonal e diagonalize a forma quadrática  $q$ .

**Exercício 5** ... Resolva a seguinte fórmula de recorrência:

$$x(k+3) = x(k+2) + 2x(k+1) - 2x(k), \quad k = 0, 1, 2, \dots$$

com condições iniciais  $x(0) = 0, x(1) = 1$  e  $x(2) = 1$ .

**Exercício 6** ... Considere o espaço vectorial  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$  das matrizes quadradas reais  $2 \times 2$ , munido do produto interno:

$$\langle A|B \rangle = \text{tr}(AB^t)$$

a.) Mostre que a aplicação

$$\begin{array}{ccc} Q : & \mathcal{M}_2(\mathbb{R}) & \longrightarrow \mathbb{R} \\ & A & \longmapsto Q(A) = \det A \end{array}$$

é uma forma quadrática em  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$  e calcule a matriz simétrica que a representa relativamente à base canónica de  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ .

b.) Diagonalize  $Q$ .