

# Exame de Álgebra Linear e Geometria Analítica II

## Licenciaturas em Matemática

21 de Junho de 2007

Duração... 3h00m (sem tolerância)

O exame é constituído por 5 folhas. Deve ser resolvido nessas folhas, podendo utilizar o seu verso. Exige-se boa apresentação da prova e justificação clara dos cálculos efectuados. Não é permitido o uso de máquinas de calcular.

### Cotação:

1(a)	1(b)	2(a)	2(b)	2(c)	3(a)	3(b)	3(c)	4(a)	4(b)	5(a)	5(b)
2.5	1.5	1.0	2.5	1.5	1.5	1.5	1.5	1	2.5	1.5	1.5

Nome ...

Total ...

Número mecanográfico ...

Curso ...

**Exercício 1** ... Considere o operador linear  $A : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  definido por:

$$A(x, y, z) = (-y + 2z, -y, -x + y - 3z), \quad (x, y, z) \in \mathbb{R}^3$$

- a.) Calcule os valores próprios de  $A$  e, se possível, uma base de  $\mathbb{R}^3$  constituída por vectores próprios de  $A$ .  $A$  é diagonalizável? Justifique.
- b.) Considere o produto escalar Euclideano usual em  $\mathbb{R}^3$ . Calcule o adjunto de  $A$ .

### Resolução ...

a.) A matriz de  $A$ , relativamente à base canónica  $\mathcal{C} = \{\mathbf{i}, \mathbf{j}, \mathbf{k}\}$  é:

$$\begin{pmatrix} 0 & -1 & 2 \\ 0 & -1 & 0 \\ -1 & 1 & -3 \end{pmatrix}$$

Os valores próprios calculam-se pela equação característica:

$$\det \begin{pmatrix} -\lambda & -1 & 2 \\ 0 & -1 - \lambda & 0 \\ -1 & 1 & -3 - \lambda \end{pmatrix} = (-1 - \lambda)[(-3 - \lambda)(-\lambda) + 2] = (-1 - \lambda)(3\lambda + \lambda^2 + 2) = 0$$

cujas raízes são  $\lambda = -1$  (com multiplicidade 2) e  $\lambda = -2$ .

Cálculo dos vectores próprios associados a  $\lambda = -1$ :

$$\begin{pmatrix} 1 & -1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \therefore \quad x - y + 2z = 0 \quad \therefore \quad \begin{cases} x = s - 2r \\ y = s \\ z = r \end{cases}$$

Portanto:

$$\mathcal{E}_{-1}(A) = \{(s - 2r, s, r) : s, r \in \mathbb{R}\} = \{s(1, 1, 0) + r(-2, 0, 1) : s, r \in \mathbb{R}\} = \mathbb{R}\langle(1, 1, 0), (-2, 0, 1)\rangle$$

Cálculo dos vectores próprios associados a  $\lambda = -2$ :

$$\begin{pmatrix} 2 & -1 & 2 \\ 0 & 1 & 0 \\ -1 & 1 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \therefore \quad x + z = 0 \text{ e } y = 0 \quad \therefore \quad \begin{cases} x = -t \\ y = 0 \\ z = t \end{cases}$$

Portanto:

$$\mathcal{E}_{-2}(A) = \{(-t, 0, t) : t \in \mathbb{R}\} = \{t(-1, 0, 1) : t \in \mathbb{R}\} = \mathbb{R}\langle(-1, 0, 1)\rangle$$

Conclusão:  $A$  é diagonalizável e uma base de vectores próprios é  $\mathcal{B} = \{(1, 1, 0), (-2, 0, 1), (-1, 0, 1)\}$ . Nesta base  $[A]_{\mathcal{B}} = \text{diag}(-1, -1, -2)$ .

b.) O adjunto de  $A$  define-se através da equação  $\langle A^* \mathbf{x} | \mathbf{y} \rangle = \langle \mathbf{x} | A \mathbf{y} \rangle$ ,  $\forall \mathbf{x}, \mathbf{y} \in \mathbb{R}^3$ , como se viu nas aulas. A matriz de  $A^*$ , relativamente a uma base ortonormada  $\mathcal{C}$ , é a transposta da matriz  $[A]_{\mathcal{C}}$ . Portanto, tomando como  $\mathcal{C}$  a base canónica:

$$[A^*]_{\mathcal{C}} = [A]_{\mathcal{C}}^t = \begin{pmatrix} 0 & -1 & 2 \\ 0 & -1 & 0 \\ -1 & 1 & -3 \end{pmatrix}^t = \begin{pmatrix} 0 & 0 & -1 \\ -1 & -1 & 1 \\ 2 & 0 & -3 \end{pmatrix}$$

e:

$$A^*(x, y, z) = (-z, -x - y + z, 2x - 3z)$$

---

**Exercício 2** ... Considere a cónica afim Euclideana  $\mathcal{C}$  em  $\mathbb{E}^2$ , definida por:

$$q(x, y) = 3x^2 + 3y^2 - 10xy + 14x - 2y + 3 = 0$$

- Verifique se  $\mathcal{C}$  é central e, em caso afirmativo, calcule o seu centro.
- Reduza  $\mathcal{C}$  à forma canónica e identifique a cónica  $\mathcal{C}$ .
- Calcule as coordenadas do(s) foco(s) e do(s) vértice(s) de  $\mathcal{C}$  relativamente ao referencial original  $\{O; x, y\}$

---

**Resolução** ...

a.) Escrevemos  $q$  em forma matricial:

$$q(x, y) = \begin{pmatrix} x & y \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 & -5 \\ -5 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} + 2 \begin{pmatrix} 7 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} + 3 = 0$$

A parte quadrática é representada pela matriz  $\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 3 & -5 \\ -5 & 3 \end{pmatrix}$  cujo determinante é diferente de zero e portanto a cónica é central. O centro calcula-se resolvendo  $\mathbf{Ax} + \mathbf{b} = \mathbf{0}$ , em ordem a  $\mathbf{x}$ , onde  $\mathbf{b} = \begin{pmatrix} 7 \\ -1 \end{pmatrix}$ :

$$\begin{pmatrix} 3 & -5 \\ -5 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 7 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

Resolvendo obtemos que as coordenadas do centro são  $(1, 2)$ .

b.) Os valores próprios de  $\mathbf{A}$  calculam-se por:

$$\begin{pmatrix} 3 - \lambda & -5 \\ -5 & 3 - \lambda \end{pmatrix} = (3 - \lambda)^2 - 25 = 0 \quad \therefore \quad \lambda = -2, \lambda = 8$$

Um vector próprio unitário, associado ao valor próprio  $\lambda = -2$  é  $\hat{\mathbf{e}}_1 = \left(\frac{\sqrt{2}}{2}, \frac{\sqrt{2}}{2}\right)$  e um vector próprio unitário, associado ao valor próprio  $\lambda = 8$  é  $\hat{\mathbf{e}}_2 = \left(-\frac{\sqrt{2}}{2}, \frac{\sqrt{2}}{2}\right)$ .

A base  $\mathcal{C} = \{\hat{\mathbf{e}}_1, \hat{\mathbf{e}}_2\}$  é ortonormada e positiva.

Pondo:

$$\mathcal{C} \longrightarrow \mathcal{C}P = \hat{\mathcal{C}} \quad \therefore \quad [\mathbf{i} \ \mathbf{j}] \begin{pmatrix} \frac{\sqrt{2}}{2} & -\frac{\sqrt{2}}{2} \\ \frac{\sqrt{2}}{2} & \frac{\sqrt{2}}{2} \end{pmatrix} = [\hat{\mathbf{e}}_1 \ \hat{\mathbf{e}}_2]$$

Portanto:

$$\begin{pmatrix} \hat{x} \\ \hat{y} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{\sqrt{2}}{2} & \frac{\sqrt{2}}{2} \\ -\frac{\sqrt{2}}{2} & \frac{\sqrt{2}}{2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$$

uma vez que  $P$  é uma matriz ortogonal:  $P^{-1} = P^t$ . Vem então que:

$$\begin{cases} \hat{x} = \frac{\sqrt{2}}{2}x + \frac{\sqrt{2}}{2}y \\ \hat{y} = -\frac{\sqrt{2}}{2}x + \frac{\sqrt{2}}{2}y \end{cases} \quad \therefore \quad \begin{cases} x = \frac{\sqrt{2}}{2}\hat{x} - \frac{\sqrt{2}}{2}\hat{y} \\ y = \frac{\sqrt{2}}{2}\hat{x} + \frac{\sqrt{2}}{2}\hat{y} \end{cases}$$

A equação da cónica nas coordenadas  $\hat{x}, \hat{y}$  é pois:

$$\begin{aligned} \hat{q}(\hat{x}, \hat{y}) &= -2\hat{x}^2 + 8\hat{y}^2 + 14 \left( \frac{\sqrt{2}}{2}\hat{x} - \frac{\sqrt{2}}{2}\hat{y} \right) - 2 \left( \frac{\sqrt{2}}{2}\hat{x} + \frac{\sqrt{2}}{2}\hat{y} \right) \\ &= -2\hat{x}^2 + 8\hat{y}^2 + 6\sqrt{2}\hat{x} - 8\sqrt{2}\hat{y} + 3 = 0 \end{aligned} \quad (0.1)$$

ou ainda:

$$\hat{x}^2 - 4\hat{y}^2 - 3\sqrt{2}\hat{x} + 4\sqrt{2}\hat{y} - 3/2 = 0$$

Completando quadrados vem que:

$$\left( \hat{x} - \frac{3\sqrt{2}}{2} \right)^2 - 4 \left( \hat{y} - \frac{\sqrt{2}}{2} \right)^2 - 4 = 0$$

ou ainda:

$$\frac{\tilde{x}^2}{4} - \tilde{y}^2 = 1$$

onde  $\tilde{x} = \hat{x} - \frac{3\sqrt{2}}{2}$  e  $\tilde{y} = \hat{y} - \frac{\sqrt{2}}{2}$ . A cónica é pois uma hipérbole com:

- **semi-eixo real**  $a = 2$
- **semi-eixo imaginário**  $b = 1$
- **distância focal**  $2c = 2\sqrt{a^2 + b^2} = 2\sqrt{5}$
- **excentricidade**  $e = c/a = \sqrt{5}/2$ .
- O **parâmetro**  $p = b^2/a = 1/2$
- Os **focos**  $(\pm\sqrt{5}, 0)$  no referencial  $\{\tilde{O}; \tilde{x}, \tilde{y}\}$
- Os **vértices**  $(\pm 2, 0)$  no referencial  $\{\tilde{O}; \tilde{x}, \tilde{y}\}$
- As **directrizes** - as rectas de equação:  $x = \pm a/e = \pm 4\sqrt{5}/5$  no referencial  $\{\tilde{O}; \tilde{x}, \tilde{y}\}$
- As **assíptotas** - as rectas de equação:  $x = \pm b/a = \pm 1/2$  no referencial  $\{\tilde{O}; \tilde{x}, \tilde{y}\}$

Para calcular estas características no referencial original  $\{O; x, y\}$ , usamos as equações:

$$\begin{cases} \tilde{x} = \frac{\sqrt{2}}{2}x + \frac{\sqrt{2}}{2}y - \frac{3\sqrt{2}}{2} \\ \tilde{y} = -\frac{\sqrt{2}}{2}x + \frac{\sqrt{2}}{2}y - \frac{\sqrt{2}}{2} \end{cases}$$

.....

---

**Exercício 3** ... Considere o espaço vectorial  $\mathbb{R}^4$ , munido do produto interno Euclidiano usual, e a aplicação linear  $A : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^4$ , definida por:

$$A(x, y) = (x - y, x + y, x, x - 2y), \quad (x, y) \in \mathbb{R}^2$$

- a.) Defina  $\mathcal{S} = \text{imagem } A \subseteq \mathbb{R}^4$  e o ortogonal  $\mathcal{S}^\perp$  através de equações cartesianas.  
 b.) Calcule uma base ortogonal para o subespaço  $\mathcal{S} = \text{imagem } A \subseteq \mathbb{R}^4$ .  
 c.) Calcule a solução dos mínimos quadrados do sistema:

$$\begin{cases} x - y = 1 \\ x + y = 0 \\ x = 1 \\ x - 2y = 0 \end{cases}$$

---

**Resolução** ...

a.) A imagem de  $A$  é o subespaço de  $\mathbb{R}^4$  gerado por  $A(1, 0) = (1, 1, 1, 1)$  e por  $A(0, 1) = (-1, 1, 0, -2)$ . Estes dois vectores são linearmente independentes porque, por exemplo,  $\begin{vmatrix} 1 & 1 \\ -1 & 1 \end{vmatrix} \neq 0$ . Logo constituem uma base de  $\mathcal{S}$  que tem, por isso, dimensão 2. Como:

$$\mathcal{S} = \{(X, Y, Z, W) \in \mathbb{R}^4 : (X, Y, Z, W) = r(1, 1, 1, 1) + s(-1, 1, 0, -2) : r, s \in \mathbb{R}\}$$

ou:

$$\begin{cases} r - s = X \\ r + s = Y \\ r = Z \\ r - 2s = W \end{cases} \quad \therefore \quad \begin{cases} r = Z \\ s = -X + Z \\ 0 = X + Y - 2Z \\ 0 = -2X + Z + W \end{cases}$$

$\mathcal{S}$  escreve-se na seguinte forma cartesiana:

$$\mathcal{S} = \{(X, Y, Z, W) \in \mathbb{R}^4 : X + Y - 2Z = 0 = 2X - Z - W\}$$

O ortogonal  $\mathcal{S}^\perp$  define-se por:

$$\begin{aligned} \mathcal{S}^\perp &= \{(X, Y, Z, W) \in \mathbb{R}^4 : (X, Y, Z, W) \cdot (1, 1, 1, 1) = 0 = (X, Y, Z, W) \cdot (-1, 1, 0, -2)\} \\ &= \{(X, Y, Z, W) \in \mathbb{R}^4 : X + Y + Z + W = 0 = -X + Y - 2W\} \end{aligned} \quad (0.2)$$

b.) Como primeiro vector dessa base tomamos, por exemplo,  $\mathbf{u}_1 = (1, 1, 1, 1)$ . Um segundo vector  $\mathbf{u}_2$  tem que estar em  $\mathcal{S}$  e tem que ser perpendicular a  $\mathbf{u}_1$ . Se  $\mathbf{u}_2 = (X, Y, Z, W)$  então:

$$\begin{cases} X + Y - 2Z = 0 \\ 2X - Z - W = 0 \\ X + Y + Z + W = 0 \end{cases} \quad \therefore \quad \begin{cases} X + Y - 2Z = 0 \\ -2Y + 3Z - W = 0 \\ 3Z + W = 0 \end{cases} \quad \therefore \quad \begin{cases} X = -t \\ Y = 3t \\ Z = t \\ W = -3t \end{cases}$$

Escolhendo  $t = 1$ , por exemplo, vem  $\mathbf{u}_2 = (-1, 3, 1, -3)$ . Uma base ortogonal para  $\mathcal{S}$  é pois:

$$\mathcal{B} = \{\mathbf{u}_1 = (1, 1, 1, 1), \mathbf{u}_2 = (-1, 3, 1, -3)\}$$

c.) A projecção ortogonal do vector  $(1, 0, -1, 0)$  sobre  $\mathcal{S}$  é dada por:

$$\begin{aligned} \text{Pr}_{\mathcal{S}}(1, 0, -1, 0) &= \frac{(1, 0, 1, 0) \cdot \mathbf{u}_1}{\|\mathbf{u}_1\|^2} \mathbf{u}_1 + \frac{(1, 0, 1, 0) \cdot \mathbf{u}_2}{\|\mathbf{u}_2\|^2} \mathbf{u}_2 \\ &= \frac{(1, 0, 1, 0) \cdot (1, 1, 1, 1)}{\|(1, 1, 1, 1)\|^2} (1, 1, 1, 1) + \frac{(1, 0, 1, 0) \cdot (-1, 3, 1, -3)}{\|(-1, 3, 1, -3)\|^2} (-1, 3, 1, -3) \\ &= \frac{1}{8} (1, 1, 1, 1) \end{aligned} \quad (0.3)$$

Resta resolver o sistema

$$\begin{cases} x - y = 1/8 \\ x + y = 1/8 \\ x = 1/8 \\ x - 2y = 1/8 \end{cases}$$

cujas soluções é  $x = 1/8$  e  $y = 0$ . É esta a solução dos mínimos quadrados do sistema dado.

**Exercício 4** ... Considere a fórmula de recorrência:

$$x_{k+2} = 4x_{k+1} + \frac{9}{4}x_k$$

para uma sucessão  $(x_k)_{k \geq 0}$  de números reais, cujos dois primeiros termos são  $x_0 = 1$  e  $x_1 = 0$ .

- Calcule os 3 primeiros termos da sucessão  $x_k$
- Calcule o termo geral da sucessão  $x_k$  como função de  $k$ .

**Resolução** ...

a.) cálculo

b.) Em primeiro lugar escrevemos a fórmula de recorrência na forma de um sistema dinâmico discreto

$\mathbf{x}_{k+1} = \mathbf{A}\mathbf{x}_k$  com condição inicial  $\mathbf{x}_0$ . Pondo  $\mathbf{x}_k = \begin{pmatrix} x_{k+1} \\ x_k \end{pmatrix}$  vem que  $\mathbf{x}_0 = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$  e:

$$\mathbf{x}_{k+1} = \begin{pmatrix} x_{k+2} \\ x_{k+1} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 & 9/4 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{k+1} \\ x_k \end{pmatrix}$$

Portanto  $\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 4 & 9/4 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$ . Calculamos agora os valores próprios de  $\mathbf{A}$ :

$$\det \begin{pmatrix} 4 - \lambda & 9/4 \\ 1 & 0 - \lambda \end{pmatrix} = 0 \quad \therefore \quad (4 - \lambda)(-\lambda) - 9/4 = 0 \quad \therefore \quad \lambda = -1/2, 9/2$$

Calculamos agora uma base ortonormada de vectores próprios:

- para  $\lambda = -1/2$ :

$$\begin{pmatrix} 9/2 & 9/4 \\ 1 & 1/2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \therefore \quad 2x + y = 0 \quad \therefore \quad \mathbf{u}_1 = \left( \frac{\sqrt{5}}{5}, -\frac{2\sqrt{5}}{5} \right)$$

- para  $\lambda = 9/2$ :

$$\begin{pmatrix} -1/2 & 9/4 \\ 1 & -9/2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \therefore \quad 2x - 9y = 0 \quad \therefore \quad \mathbf{u}_2 = \left( \frac{9\sqrt{85}}{85}, \frac{2\sqrt{85}}{85} \right)$$

Na base  $\mathcal{B} = \{\mathbf{u}_1, \mathbf{u}_2\}$  a matriz  $\mathbf{A}$  diagonaliza-se:

$$[\mathbf{A}]_{\mathcal{B}} = \text{diag}(-1/2, 9/2)$$

O vector inicial  $\mathbf{x}_0$  escreve-se na forma:

$$\mathbf{x}_0 = (\mathbf{x}_0 \cdot \mathbf{u}_1) \mathbf{u}_1 + (\mathbf{x}_0 \cdot \mathbf{u}_2) \mathbf{u}_2 = -\frac{2\sqrt{5}}{5} \mathbf{u}_1 + \frac{2\sqrt{85}}{85} \mathbf{u}_2$$

isto é:

$$[\mathbf{x}_0]_{\mathcal{B}} = \begin{pmatrix} -\frac{2\sqrt{5}}{5} \\ \frac{2\sqrt{85}}{85} \end{pmatrix}_{\mathcal{B}}$$

Sabemos que  $\mathbf{x}_{k+1} = \mathbf{A}\mathbf{x}_k \Rightarrow \mathbf{x}_k = \mathbf{A}^k \mathbf{x}_0$ . Na base  $\mathcal{B}$  isto escreve-se na forma:

$$[\mathbf{x}_k]_{\mathcal{B}} = [\mathbf{A}]_{\mathcal{B}}^k [\mathbf{x}_0]_{\mathcal{B}} = \text{diag}(-1/2, 9/2)^k \begin{pmatrix} -\frac{2\sqrt{5}}{5} \\ \frac{2\sqrt{85}}{85} \end{pmatrix}_{\mathcal{B}} = \begin{pmatrix} -(-1/2)^k \cdot \frac{2\sqrt{5}}{5} \\ (9/2)^k \cdot \frac{2\sqrt{85}}{85} \end{pmatrix}_{\mathcal{B}}$$

e portanto:

$$\begin{aligned} \mathbf{x}_k &= \begin{pmatrix} x_{k+1} \\ x_k \end{pmatrix} = -(-1/2)^k \cdot \frac{2\sqrt{5}}{5} \mathbf{u}_1 + (9/2)^k \cdot \frac{2\sqrt{85}}{85} \mathbf{u}_2 \\ &= (-1/2)^k \cdot \frac{2\sqrt{5}}{5} \begin{pmatrix} \sqrt{5} \\ -2\sqrt{5} \end{pmatrix} + (9/2)^k \cdot \frac{2\sqrt{85}}{85} \begin{pmatrix} 9\sqrt{85} \\ 2\sqrt{85} \end{pmatrix} \end{aligned} \quad (0.4)$$

isto é:

$$x_k = \frac{4}{5}(-1/2)^{k+1} + \frac{4}{85}(9/2)^k$$

**Exercício 5** ... Seja  $(\mathcal{V}, \langle | \rangle)$  um espaço vectorial e  $T : \mathcal{V} \rightarrow \mathcal{V}$  um operador linear. Suponha que  $\mathbf{u}$ ,  $\mathbf{v}$  e  $\mathbf{w}$  são três vectores próprios de  $T$ , associados respectivamente aos valores próprios  $\lambda$ ,  $\eta$  e  $\gamma$  distintos dois a dois.

- a.) Mostrar que  $\mathbf{u}$ ,  $\mathbf{v}$  e  $\mathbf{w}$  são linearmente independentes.
- b.) Mostrar que, se  $a\mathbf{u} + b\mathbf{v}$  é vector próprio de  $T$ , então  $a = 0$  ou  $b = 0$ .

### Resolução ...

a.) Para dois vectores foi resolvido no curso. Suponhamos então que, por exemplo,  $\mathbf{u} = \alpha\mathbf{v} + \beta\mathbf{w}$ , com  $\alpha \neq 0 \neq \beta$ . Então viria que:

$$\lambda(\alpha\mathbf{v} + \beta\mathbf{w}) = \lambda\mathbf{u} = T(\mathbf{u}) = T(\alpha\mathbf{v} + \beta\mathbf{w}) = \alpha T(\mathbf{v}) + \beta T(\mathbf{w}) = \alpha\eta\mathbf{v} + \beta\gamma\mathbf{w}$$

isto é:

$$\alpha(\lambda - \eta)\mathbf{v} + \beta(\lambda - \gamma)\mathbf{w} = \mathbf{0}$$

e como  $\mathbf{v}$  e  $\mathbf{w}$  são dois vectores linearmente independentes e  $\alpha \neq 0 \neq \beta$ , viria que  $\lambda = \eta = \gamma$  o que contraria a hipótese.

b.) Sabemos, por hipótese, que  $T(\mathbf{u}) = \lambda\mathbf{u}$ ,  $T(\mathbf{v}) = \eta\mathbf{v}$  e ainda que  $\lambda \neq \eta$ . Suponhamos que  $T(a\mathbf{u} + b\mathbf{v}) = \gamma(a\mathbf{u} + b\mathbf{v})$  para um certo escalar  $\gamma$ . Para já sabemos que  $a\mathbf{u} + b\mathbf{v} \neq \mathbf{0}$  porque um vector próprio não pode ser nulo. Vem então que:

$$\begin{aligned} \gamma(a\mathbf{u} + b\mathbf{v}) &= \gamma a\mathbf{u} + \gamma b\mathbf{v} \\ &= T(a\mathbf{u} + b\mathbf{v}) \\ &= aT(\mathbf{u}) + bT(\mathbf{v}) \\ &= a\lambda\mathbf{u} + b\eta\mathbf{v} \end{aligned} \quad (0.5)$$

o que implica (uma vez que  $\mathbf{u}$  e  $\mathbf{v}$  são linearmente independentes, pela alínea a.) que:

$$\gamma a = a\lambda \quad \text{e} \quad \gamma b = b\eta$$

isto é:

$$(a = 0 \text{ ou } \lambda = \gamma) \quad \text{e} \quad (b = 0 \text{ ou } \eta = \gamma)$$

Um jogo lógico mostra que  $a = 0$  ou  $b = 0$ , atendendo a que  $\lambda \neq \eta$ .