

## Resolução de alguns exercícios de ALGA

**Exercício** ... Considere o espaço vectorial  $\mathbb{R}_3[t]$  das funções polinomiais  $p(t)$ , de grau  $\leq 3$ , de coeficientes reais, munido do produto interno:

$$\langle p(t)|q(t) \rangle = \int_0^{+1} p(t)q(t) dt$$

a.) Mostre que:

$$S = \{p(t) \in \mathbb{R}_3[t] : p(t) = p(-t)\}$$

é um subespaço vectorial. Calcule  $\dim S$  e determine uma base ortonormada para  $S$ .

b.) Calcule o polinómio de  $S$  que está mais próximo do polinómio  $p(t) = t$ .

c.) Calcule o ortogonal de  $\mathcal{T} = \text{span}\{1\}$  em  $\mathbb{R}_3[t]$ .

d.) Calcule o núcleo e a imagem da aplicação linear:

$$\begin{aligned} \mathbf{T} : \mathbb{R}_3[t] &\longrightarrow \mathbb{R}_3[t] \\ p(t) &\longmapsto \mathbf{T}[p(t)] = p''(t) - 2tp'(t) \end{aligned}$$

**Resolução** ...

a.) Se  $p, q \in S$  então  $(p+q)(t) = p(t) + q(t) = p(-t) + q(-t) = (p+q)(-t)$  e portanto  $p+q \in S$ . Se  $p \in S$  e  $\lambda \in \mathbb{R}$  então  $(\lambda p)(t) = \lambda p(t) = \lambda p(-t) = \lambda p(-t)$  e portanto  $\lambda p \in S$ .

Se  $p(t) = a + bt + ct^2 + dt^3 \in S$  então  $a + bt + ct^2 + dt^3 = p(t) = p(-t) = a - bt + ct^2 - dt^3$ , isto é,  $2bt + 2dt^3 = 0$  e portanto  $b = d = 0$ . Logo:

$$\begin{aligned} S &= \{p(t) = a + bt + ct^2 + dt^3 \in \mathbb{R}_3[t] : b = d = 0\} \\ &= \{p(t) = a + ct^2 \in \mathbb{R}_3[t] : a, c \in \mathbb{R}\} \\ &= \text{span}\{1, t^2\} \end{aligned}$$

e  $\dim S = 2$ . Os polinómios  $p(t) \equiv 1$  e  $q(t) = t^2$  constituem uma base para  $S$ .

Uma base ortonormada obtém-se pelo processo de Gram-Schmidt.  $\|1\|^2 = \int_0^1 1 dt = 1$  e  $t^2 - \frac{\langle t^2|1 \rangle}{\|1\|^2} 1 = t^2 - \int_0^1 t^2 dt = t^2 - 1/3$ . Além disso  $\|t^2 - 1/3\|^2 = \int_0^1 (t^2 - 1/3)^2 dt = 4/45$ . Logo os polinómios  $1$  e  $(3\sqrt{5}/2)(t^2 - 1/3)$  constituem uma base ortonormada para  $S$ .

b.) Pelo teorema da aproximação óptima esse polinómio é dado pela projecção ortogonal de  $t$  sobre  $S$ :

$$\begin{aligned} \mathbf{P}_S(t) &= \langle t|1 \rangle 1 + \langle t|(3\sqrt{5}/2)(t^2 - 1/3) \rangle (3\sqrt{5}/2)(t^2 - 1/3) \\ &= \int_0^1 t dt + (45/4) \left( \int_0^1 t(t^2 - 1/3) dt \right) (t^2 - 1/3) \\ &= 1/2 + (45/48)(t^2 - 1/3) \end{aligned}$$

c.) Um polinómio  $p(t) = a + bt + ct^2 + dt^3 \in \mathbb{R}_3[t]$  estará em  $\mathcal{T}^\perp$  sse  $\langle (a + bt + ct^2 + dt^3)|1 \rangle = 0$  isto é, sse  $a + b/2 + c/3 + d/4 = 0$ . Portanto:

$$\mathcal{T}^\perp = \{p(t) = a + bt + ct^2 + dt^3 \in \mathbb{R}_3[t] : a + b/2 + c/3 + d/4 = 0\}$$

que é um hiperplano em  $\mathbb{R}_3[t]$ .

d.) Um polinómio  $p(t) = a + bt + ct^2 + dt^3 \in \mathbb{R}_3[t]$  estará em  $\ker \mathbf{T}$  sse:

$$\begin{aligned} 0 &= \mathbf{T}[p(t)] = p''(t) - 2tp'(t) \\ &= (a + bt + ct^2 + dt^3)'' - 2t(a + bt + ct^2 + dt^3)' \\ &= (2c + 6dt) - 2t(b + 2ct + 3dt^2) \\ &= 2c + (6d - 2b)t - 4ct^2 - 6dt^3 \end{aligned}$$

donde  $2c = 0, 6d - 2b = 0, 4c = 0, 6d = 0$ , isto é,  $b = c = d = 0$ . Portanto o  $\ker \mathbf{T}$  é constituído pelos polinómios  $p(t) = a + bt + ct^2 + dt^3 \in \mathbb{R}_3[t]$  tais que  $b = c = d = 0$ , isto é,  $\ker \mathbf{T} = \{a : a \in \mathbb{R}\} = \text{span}\{1\}$ .

im  $\mathbf{T}$  é constituída pelos polinómios  $P(t) = A + Bt + Ct^2 + Dt^3 \in \mathbb{R}_3[t]$  tais que:

$$\mathbf{T}(a + bt + ct^2 + dt^3) = A + Bt + Ct^2 + Dt^3$$

para algum polinómio  $p(t) = a + bt + ct^2 + dt^3 \in \mathbb{R}_3[t]$ . Como  $\mathbf{T}[p(t)] = 2c + (6d - 2b)t - 4ct^2 - 6dt^3$ , vem que:

$$2c + (6d - 2b)t - 4ct^2 - 6dt^3 = A + Bt + Ct^2 + Dt^3$$

isto é:

$$\left\{ \begin{array}{rcl} & 2c & = A \\ -2b & + 6d & = B \\ & - 4c & = C \\ & - 6d & = D \end{array} \right. \Rightarrow \left\{ \begin{array}{rcl} -2b & + 6d & = B \\ & 2c & = A \\ & - 6d & = D \\ 0 & = & 2A + C \end{array} \right. \Rightarrow$$

e portanto  $\text{im } \mathbf{T} = \{P(t) = A + Bt + Ct^2 + Dt^3 \in \mathbb{R}_3[t] : 2A + C = 0\}$ .

**Exercício** ... Considere a aplicação linear:

$$\begin{aligned} \mathbf{T} : \mathbb{R}^3 &\longrightarrow \mathbb{R}^3 \\ (x, y, z) &\longmapsto \mathbf{T}(x, y, z) = (4z, x + 2y + z, 2x + 4y - 2z) \end{aligned}$$

- Calcular a matriz de  $\mathbf{T}$  relativamente à base canónica de  $\mathbb{R}^3$ . Calcular o núcleo e a imagem de  $\mathbf{T}$ .
- Calcular os valores próprios de  $\mathbf{T}$  e, se possível, uma base de  $\mathbb{R}^3$  constituída por vectores próprios de  $\mathbf{T}$ . Calcule a matriz de  $\mathbf{T}$  relativamente a esta nova base.
- Usando os resultados das alíneas anteriores, calcule  $\mathbf{T}^3(0, 0, -4)$ , onde  $\mathbf{T}^3 = \mathbf{T} \circ \mathbf{T} \circ \mathbf{T}$ .

**Resolução** ...

a.) A matriz é  $T = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 4 \\ 1 & 2 & 1 \\ 2 & 4 & -2 \end{bmatrix}$ .  $\ker \mathbf{T} = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : \mathbf{T}(x, y, z) = (4z, x + 2y + z, 2x + 4y - 2z) = (0, 0, 0)\}$  o que implica que:

$$\left\{ \begin{array}{l} 4z = 0 \\ x + 2y + z = 0 \\ 2x + 4y - 2z = 0 \end{array} \right. \Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} z = 0 \\ x + 2y = 0 \\ 2x + 4y = 0 \end{array} \right. \Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} z = 0 \\ x + 2y = 0 \end{array} \right. \Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} x = -2t \\ y = t \\ z = 0 \end{array} \right. \quad t \in \mathbb{R}$$

isto é  $\ker \mathbf{T} = \{t(-2, 1, 0) : t \in \mathbb{R}^3\} = \text{span}\{(-2, 1, 0)\}$  que é a recta de  $\mathbb{R}^3$  gerada por  $(-2, 1, 0)$  e de equações cartesianas  $x + 2y = 0$  e  $z = 0$ .

A imagem de  $\mathbf{T}$  é gerada por  $\mathbf{T}(\mathbf{e}_1) = (0, 1, 2)$ ,  $\mathbf{T}(\mathbf{e}_2) = (0, 2, 4)$  e  $\mathbf{T}(\mathbf{e}_3) = (4, 1, -2)$ , isto é:

$$\begin{aligned} \text{im } \mathbf{T} &= \text{span}\{(0, 1, 2), (0, 2, 4), (4, 1, -2)\} \\ &= \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : (x, y, z) = a(0, 1, 2) + b(0, 2, 4) + c(4, 1, -2), \quad a, b, c \in \mathbb{R}\} \end{aligned}$$

Portanto:

$$\left\{ \begin{array}{l} 4c = x \\ a + 2b + c = y \\ 2a + 4b - 2c = z \end{array} \right. \Rightarrow \dots \Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} a + 2b + c = y \\ 4c = 2y - z \\ 0 = x - 2y + z \end{array} \right.$$

isto é,  $\text{im } \mathbf{T}$  é o plano  $x - 2y + z = 0$  em  $\mathbb{R}^3$ .

b.) A equação característica é  $\det(T - \lambda \text{Id}) = \det \begin{bmatrix} -\lambda & 0 & 4 \\ 1 & 2 - \lambda & 1 \\ 2 & 4 & -2 - \lambda \end{bmatrix} = -\lambda^3 + 16\lambda = 0$ , cujas raízes são  $\lambda = -4, 0, +4$ .

$$\begin{aligned}\mathcal{E}(\mathbf{T}; -4) &= \text{span}\{(1, 0, -1)\} \\ \mathcal{E}(\mathbf{T}; 0) &= \text{span}\{(-2, 1, 0)\} \\ \mathcal{E}(\mathbf{T}; 4) &= \text{span}\{(1, 1, 1)\}\end{aligned}$$

e os vectores  $\{\mathbf{e}_1 = (1, 0, -1), \mathbf{e}_2 = (-2, 1, 0), \mathbf{e}_3 = (1, 1, 1)\}$  constituem uma base de vectores próprios de  $\mathbf{T}$  que é, por isso, diagonalizável. Nesta base a matriz de  $\mathbf{T}$  é  $\text{diag}(-4, 0, 4)$ .

c.) Calculando as componentes do vector  $(0, 0, -4)$  na base de vectores próprios de  $\mathbf{T}$ , calculada anteriormente, vem que:

$$(0, 0, -4) = a(1, 0, -1) + b(-2, 1, 0) + c(1, 1, 1) = (a - 2b + c, b + c, -a + c)$$

donde se deduz que  $a = -1, b = 1, c = -1$ . Portanto:

$$\begin{aligned}\mathbf{T}^3(0, 0, -4) &= -\mathbf{T}^3(1, 0, -1) + \mathbf{T}^3(-2, 1, 0) - \mathbf{T}^3(1, 1, 1) \\ &= -(-4)^3(1, 0, -1) + 0^3(-2, 1, 0) - 4^3(1, 1, 1) \\ &= (0, -64, -128)\end{aligned}$$

**Exercício** ... Considere o espaço vectorial  $\mathbb{R}^3$ , munido do produto interno Euclideano usual.

a.) Calcule a fórmula, em coordenadas relativas à base canónica de  $\mathbb{R}^3$ , para a simetria (ou reflexão) ortogonal  $\mathbf{S}$ , relativa ao plano  $\pi = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : 2x - y - 2z = 0\}$ . Calcule os valores próprios de  $\mathbf{S}$  e indique uma base que diagonalize  $\mathbf{S}$ .

b.) Calcule o simétrico do vector  $\mathbf{v} = (-2, 5, 0)$  relativo ao plano  $\pi$ .

c.) Calcule o núcleo e a imagem de  $\mathbf{S}$ .

d.) Calcule a distância entre o ponto  $A = (-2, -1, 4)$  e o plano  $\pi$ .

**Resolução** ...

a.) Como se deduziu nas aulas,  $\mathbf{S}(\mathbf{x}) = \mathbf{x} - 2\mathbf{P}_\pi(\mathbf{x}) = \mathbf{x} - 2\frac{\langle \mathbf{x} | \mathbf{n} \rangle}{\|\mathbf{n}\|^2} \mathbf{n}$ , onde  $\mathbf{n} = (2, -1, -2)$  é um vector perpendicular ao plano  $\pi$ . Portanto:

$$\begin{aligned}\mathbf{S}(x, y, z) &= (x, y, z) - 2\frac{\langle (x, y, z) | (2, -1, -2) \rangle}{9} (2, -1, -2) \\ &= (x, y, z) - 2\frac{2x - y - 2z}{9} (2, -1, -2) = \dots\end{aligned}$$

b.) Substituir  $(x, y, z) = (-2, 5, 0)$  na fórmula anterior e fazer os cálculos para obter  $\mathbf{S}(-2, 5, 0) = (2, 3, -4)$ .

c.)  $\ker \mathbf{S} = \{\mathbf{0}\}$  e  $\text{im} \mathbf{S} = \mathbb{R}^3$ .

d.) aplicar a fórmula dada nas aulas :

$$d(A, \pi) = \|\mathbf{P}_\pi(\mathbf{x})\| = \left\| \frac{\langle \mathbf{x} | \mathbf{n} \rangle}{\|\mathbf{n}\|^2} \mathbf{n} \right\| = \frac{|\langle \mathbf{x} | \mathbf{n} \rangle|}{\|\mathbf{n}\|}$$

onde  $\mathbf{x} = \overrightarrow{OA}$ . Portanto:

$$d(A, \pi) = \frac{|\langle (-2, -1, 4) | (2, -1, -2) \rangle|}{3} = 11/3$$

**Exercício** ... Reduzir à forma canónica a equação da cónica:

$$5x^2 + 6xy + 5y^2 - 4x + 4y - 4 = 0$$

Identificar e fazer um esboço dessa cónica. Calcular o seu centro (se existir) e indicar as suas características geométricas principais (eixos, directriz, foco(s) e excentricidade).

---

**Resolução** ... a cónica é central com centro em  $O = (1, -1)$ . Os valores próprios da parte quadrática são 2 e 8. No referencial  $\{O; E_1, E_2\}$ , onde  $E_1$  e  $E_2$  formam uma base ortonormada de vectores próprios da matriz simétrica associada à parte quadrática, e designando por  $X, Y$  as coordenadas relativas a esse referencial, a equação da cónica reduz-se à forma canónica:

$$\frac{X^2}{2^2} + Y^2 = 1$$

que é uma elipse.

As características geométricas calculam-se da forma habitual.

---

**Exercício** ... Considere um espaço vectorial  $\mathcal{V}$ , de dimensão finita sobre um corpo  $\mathbb{k}$  ( $= \mathbb{R}$  ou  $\mathbb{C}$ ), e um operador linear  $P : \mathcal{V} \rightarrow \mathcal{V}$ , tal que  $P^2 = P$  e  $P \neq \text{Id}$ .

a.) Mostre que  $\mathcal{V} = \ker P \oplus \text{im } P$ .

b.) Mostre que para o operador  $L : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ , definido por  $L(x, y) = (x - y, y - x)$  é verdade que  $\mathbb{R}^2 = \ker L \oplus \text{im } L$ , embora  $L^2 \neq L$ .

---

**Resolução** ...

a.) Se  $\mathbf{v} \in \mathcal{V}$ , então  $P^2\mathbf{v} = P\mathbf{v}$  o que implica que  $P(\mathbf{v} - P\mathbf{v}) = \mathbf{0}$ , isto é,  $(\mathbf{v} - P\mathbf{v}) \in \ker P$ . Por outro lado, como  $\mathbf{v} = (\mathbf{v} - P\mathbf{v}) + P\mathbf{v}$  e  $P\mathbf{v} \in \text{im } P$ , concluímos que  $\mathcal{V} = \ker P + \text{im } P$ . Mas a soma é directa porque, se  $\mathbf{w} \in \ker P \cap \text{im } P$ , então  $P\mathbf{w} = \mathbf{0}$  e  $\mathbf{w} = P\mathbf{u}$ , para algum  $\mathbf{u} \in \mathcal{V}$ . Viria então que  $\mathbf{w} = P\mathbf{u} = P^2\mathbf{u} = \mathbf{w} = \mathbf{0}$ , como se pretendia.

b.)  $\ker L = \text{span}\{(1, 1)\}$  e  $\text{im } L = \text{span}\{(1, -1)\}$ , donde  $\mathbb{R}^2 = \ker L \oplus \text{im } L$ . Como:

$$L^2(x, y) = L(x - y, y - x) = (x - y - y + x, y - x - x + y) = 2(x - y, y - x) = 2L(x, y)$$

$L^2 \neq L$ .

---

**Exercício** ... a.) Calcule a intersecção dos planos  $\alpha$  e  $\beta$ , em  $\mathbb{R}^3$ , onde  $\alpha$  é o plano perpendicular a  $\mathbf{n} = (1, -2, 3)$  e que passa no ponto  $A = (-1, 2, 1)$ , e  $\beta$  é o plano gerado pelos vectores  $\mathbf{u} = (0, 1, -1)$  e  $\mathbf{v} = (-1, 0, 1)$ , e que passa no ponto  $B = (2, -1, 0)$ .

b.) Calcule as equações paramétricas da recta  $\ell$  que passa no ponto  $P = (2, -1, -1)$  e é perpendicular ao plano  $\alpha$  da alínea anterior.

c.) Calcule o ponto de intersecção da recta  $\ell$  com o plano  $\alpha$  da alínea anterior., e ainda a distância de  $P$  a  $\alpha$ .

---

**Resolução** ...

a.) Se  $\mathbf{x} = (x, y, z) \in \alpha$ , então  $(\mathbf{x} - \overrightarrow{OA}) \cdot \mathbf{n} = 0$ , isto é:

$$((x, y, z) - (-1, 2, 1)) \cdot (1, -2, 3) = 0, \quad \Rightarrow \quad (x + 1) - 2(y - 2) + 3(z - 1) = 0 \quad \Rightarrow \quad x - 2y + 3z = -2$$

Se  $\mathbf{x} = (x, y, z) \in \beta$ , então  $\mathbf{x} - \overrightarrow{OB} = a\mathbf{u} + b\mathbf{v}$ , para certos escalares  $a, b \in \mathbb{R}$ . Portanto  $(x - 2, y + 1, z) = a(0, 1, -1) + b(-1, 0, 1)$  e daí que:

$$\begin{cases} -b = x - 2 \\ a = y + 1 \\ -a + b = z \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} a = y + 1 \\ -b = x - 2 \\ 0 = x + y + z - 1 \end{cases}$$

isto é,  $x + y + z = 1$  é a equação cartesiana de  $\beta$ . A intersecção de  $\alpha$  com  $\beta$  é constituída pelos  $\mathbf{x} = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3$  tais que:

$$\begin{cases} x - 2y + 3z = -2 \\ x + y + z = 1 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x = -5t/3 \\ y = 2t/3 + 1 \\ z = t \end{cases}$$

que é a equação paramétrica da recta gerada por  $(-5/3, 2/3, 1)$  e que passa no ponto  $C = (0, 1, 0)$ .

b). Se  $\mathbf{x} = (x, y, z) \in \ell$ , então  $(\mathbf{x} - \overrightarrow{OP}) = t\mathbf{n}$ , isto é:

$$((x, y, z) - (2, -1, -1)) = t(1, -2, 3), \Rightarrow \begin{cases} x = t + 2 \\ y = -2t - 1 \\ z = 3t - 1 \end{cases}, \quad t \in \mathbb{R}$$

c). O ponto de intersecção de  $\ell$  com  $\alpha$ , por ser de  $\ell$  será da forma  $(t + 2, -2t - 1, 3t - 1)$  e por ser de  $\alpha$  terá de verificar a equação de  $\alpha$ ,  $x - 2y + 3z = -2$ . Portanto:

$$(t + 2) - 2(-2t - 1) + 3(3t - 1) = -2 \Rightarrow t = -3/14$$

O ponto de intersecção tem coordenadas  $1/14(25, -8, -23)$ .

A distância de  $P$  a  $\alpha$  é dada por  $\|(2, -1, -1) - 1/14(25, -8, -23)\|$ .

**Exercício** ... Considere no espaço  $\mathcal{V} = C([0, 1], \mathbb{R})$  das funções reais contínuas definidas no intervalo  $[0, 1]$ , o seguinte produto interno:

$$\langle f|g \rangle = \int_0^1 f(x)g(x)dx$$

a.) Calcule uma base e a dimensão do subespaço:

$$\mathcal{S} = \text{span}\{1 + x, 2 + x + x^2, x^2 - x\}$$

b.) Aplique o método de ortogonalização de Gram-Schmidt para obter uma base ortonormada para  $\mathcal{S}$ .  
c.) Calcule o elemento de  $\mathcal{S}$  que está mais próximo de  $x^3$ .

**Resolução** ...

a). As funções que geram  $\mathcal{S}$  são linearmente dependentes, já que:

$$a(1 + x) + b(2 + x + x^2) + c(x^2 - x) = 0 \Rightarrow (a + 2b) + (a + b - c)x + (b + c)x^2 = 0$$

donde:

$$\begin{cases} a + 2b = 0 \\ a + b - c = 0 \\ b + c = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} a = 2t \\ b = -t \\ c = t \end{cases}$$

Por exemplo, para  $t = 1$ , obtemos  $x^2 - x = -2(1 + x) + (2 + x + x^2)$ . Portanto  $\mathcal{S} = \text{span}\{1 + x, 2 + x + x^2\}$  e como estas duas funções são já linearmente independentes, elas constituem uma base para  $\mathcal{S}$ . Portanto  $\dim \mathcal{S} = 2$ .

b).

$$e_1(x) = \frac{1 + x}{\|1 + x\|}$$

onde  $\|1 + x\| = \left(\int_0^1 (1 + x)^2 dx\right)^{1/2}$ .

$$f_2(x) = (2 + x + x^2) - \frac{\langle (2 + x + x^2)|(1 + x) \rangle}{\|1 + x\|^2}(1 + x)$$

$$e_2(x) = \frac{f_2(x)}{\|f_2(x)\|}$$

c). Esse elemento é a projecção ortogonal de  $x^3$  sobre  $\mathcal{S}$  e é dado por:

$$\langle x^3 | e_1(x) \rangle e_1(x) + \langle x^3 | e_2(x) \rangle e_2(x)$$

**Exercício** ... Considere a aplicação linear  $F : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  definida por  $F(x, y, z) = (x + 2y, y - z, x + 2z)$ .

a.) Calcule o núcleo  $\ker F$  e a imagem  $\text{im } F$ , definindo-os por equações cartesianas e identificando-os geomêtricamente.

b.) Calcule bases para o núcleo  $\ker F$  e para a imagem  $\text{im } F$ , respectivamente.

c.) Calcule a matriz  $A$ , que representa  $F$  relativamente à base  $\mathcal{B} = \{(1, 0, 1), (0, 1, -2), (2, -1, -1)\}$ .

d.) Calcule a imagem  $F(\mathbf{v})$ , onde  $\mathbf{v} = (1, -1, 2)$ , usando a matriz  $A$ , calculada na alínea anterior

**Resolução** ...

a).

$$\ker F = \left\{ (x, y, z) : \begin{cases} x + 2y = 0 \\ y - z = 0 \\ x + 2z = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x = -2t \\ y = t \\ z = t \end{cases} \right\}$$

que é a recta gerada por  $(-2, 1, 1)$ .

$$\begin{aligned} \text{im } F &= \text{span}\{F(1, 0, 0), F(0, 1, 0), F(0, 0, 1)\} \\ &= \text{span}\{(1, 0, 1), (2, 1, 0), (0, -1, 2)\} \\ &= \{(x, y, z) : (x, y, z) = a(1, 0, 1) + b(2, 1, 0) + c(0, -1, 2)\} \end{aligned}$$

Daí que:

$$\begin{cases} a + 2b = x \\ b - c = y \\ a + 2c = z \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} a + 2b = x \\ b - c = y \\ 0 = -x + 2y + z \end{cases}$$

e portanto  $\text{im } F$  é o plano de equação cartesiana  $-x + 2y + z = 0$ .

b). Uma base para  $\ker F$  é, por exemplo, constituída pelo vector  $(-2, 1, 1)$ .

Uma base para  $\text{im } F$  é, por exemplo, constituída pelos vectores  $(0, 1, -2)$  e  $(1, 0, 1)$ .

c).

$$\begin{aligned} F(1, 0, 1) &= (1, -1, 3) = a(1, 0, 1) + b(0, 1, -2) + c(2, -1, -1) \\ F(0, 1, -2) &= (2, 3, -4) = d(1, 0, 1) + e(0, 1, -2) + f(2, -1, -1) \\ F(2, -1, -1) &= (0, 0, 4) = g(1, 0, 1) + h(0, 1, -2) + k(2, -1, -1) \end{aligned}$$

donde:

$$A = \mathcal{M}_{\mathcal{B}}(F) = \begin{bmatrix} a & d & g \\ b & e & h \\ c & f & k \end{bmatrix}$$

d).  $\mathbf{v} = 1, -1, 2) = \alpha(1, 0, 1) + \beta(0, 1, -2) + \gamma(2, -1, -1)$ , donde:

$$F(\mathbf{v})_{\mathcal{B}} = \mathcal{M}_{\mathcal{B}}(F)[\mathbf{v}]_{\mathcal{B}}$$

isto é:

$$F(\mathbf{v})_{\mathcal{B}} = \begin{bmatrix} a & d & g \\ b & e & h \\ c & f & k \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \alpha \\ \beta \\ \gamma \end{bmatrix}$$

Falta fazer os cálculos, que são imediatos....

---

**Exercício** ... Considere a aplicação linear  $F : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  definida por:

$$F(x, y, z) = (x - y, 2x + 3y + 2z, x + y + 2z)$$

- a.) Calcule os valores próprios de  $F$ .
- b.) Calcule bases para cada um dos espaços próprios de  $F$ .
- c.) Diga, justificando, se  $F$  é ou não diagonalizável.

---

**Resolução** ...

a).

$$\det(A - \lambda \text{Id}) = \det \begin{bmatrix} 1 - \lambda & -1 & 0 \\ 2 & 3 - \lambda & 2 \\ 1 & 1 & 2 - \lambda \end{bmatrix} = (1 - \lambda)[(3 - \lambda)(2 - \lambda) - 2] + [2(2 - \lambda) - 2] = (1 - \lambda)(2 - \lambda)(3 - \lambda) = 0$$

e os valores próprios de  $F$  são  $\lambda = 1$ ,  $\lambda = 2$  e  $\lambda = 3$ .

b). Cálculos de rotina

c).  $F$  é diagonalizável por ter 3 valores próprios distintos e estar definida em  $\mathbb{R}^3$ , que tem dimensão 3...

---